

บทที่ 3

โครงสร้างอิเล็กทรอนิกส์ของอะตอม

เราได้อธิบายโครงสร้างอิเล็กทรอนิกส์ของอะตอมไปบ้างแล้วในบทที่ 1 และบทที่ 2 กล่าวคือ ได้พยายามหาคำตอบฟังก์ชันคลื่นของระบบที่ประกอบด้วยหนึ่งอิเล็กตรอนในบทที่ 1 และ คำตอบฟังก์ชันคลื่นของระบบที่ประกอบด้วยอิเล็กตรอน 2 ตัว ในบทที่ 2 บทที่ 3 นี้จึงเป็นการอธิบายโครงสร้างอิเล็กทรอนิกส์ของอะตอมเพิ่มเติมจาก 2 บทที่แล้ว

3.1 ออร์บิทัล

ตามทฤษฎีรูปแบบอะตอมของบอร์ ซึ่งอธิบายได้เฉพาะไฮโดรเจนอะตอมและไอออนตัวอื่นที่มีอิเล็กตรอนเพียงตัวเดียว ถือว่าอิเล็กตรอนมีวงโคจรที่แน่นอนรอบนิวเคลียส และ อิเล็กตรอนที่สภาวะต่างกันจะมีวงโคจรที่ต่างกันด้วย แต่ในแง่กลศาสตร์ควอนตัม วงโคจรตามความหมายของบอร์นั้น เราจะแทนด้วย probability distribution function ($\psi^* \psi$ หรือ $|\psi|^2$ ของอิเล็กตรอนในอะตอม) อิเล็กตรอนที่สภาวะต่างกัน จะมีฟังก์ชันคลื่นต่างกัน รูปร่างและขนาดของ “กลุ่มเมฆ” ที่แสดงการกระจายของอิเล็กตรอนรอบนิวเคลียสก็ไม่เหมือนกัน ฟังก์ชันคลื่นของอิเล็กตรอนตัวเดียวที่สภาวะต่าง ๆ เหล่านี้ เราเรียกว่า ฟังก์ชันออร์บิทัลอะตอม หรือ ที่เรียกกันทั่วไปว่า ออร์บิทัลอะตอม หรือ ออร์บิทัล เนื่องจากไอออนที่มีลักษณะคล้ายไฮโดรเจนอะตอมมีอิเล็กตรอนเพียงตัวเดียว ดังนั้นฟังก์ชันคลื่นของไอออนเหล่านี้ ก็คือ ออร์บิทัล นั่นเอง

รูปร่างของออร์บิทัล เรากำหนดว่าหมายถึงพื้นผิวของ probability density ($|\psi|^2$) ที่คงที่ซึ่งครอบคลุมอาณาบริเวณส่วนใหญ่ (อาจกล่าวได้ว่าครอบคลุมถึง 90 เปอร์เซ็นต์) ของบริเวณทั้งหมดที่สามารถพบอิเล็กตรอนได้ การที่ค่า $|\psi|^2$ คงที่แสดงว่าค่า $|\psi|$ ต้องคงที่ด้วย นั่นคือ ค่าสัมบูรณ์ของฟังก์ชันคลื่น ($|\psi|$) ต้องคงที่ที่ผิวของออร์บิทัล เช่น s-ออร์บิทัล, ฟังก์ชันคลื่นของมันขึ้นกับค่า r อย่างเดียว ซึ่งค่า $|\psi|$ จะคงที่ตรงผิวของทรงกลมซึ่งมีจุดศูนย์กลางอยู่ที่นิวเคลียส ดังนั้น s-ออร์บิทัลจึงมีรูปร่างแบบทรงกลมสมมาตรรอบจุดศูนย์กลาง

3.2 โมเมนตัมเชิงมุม

การหาคำตอบ ฟังก์ชันคลื่นของระบบโดยใช้ฟังก์ชันเชิงขั้วทรงกลม เช่น ไฮโดรเจนอะตอม เป็นต้น นอกจากจะได้พลังงานที่มีค่าแน่นอนแล้ว คุณสมบัติที่สำคัญอีกประการหนึ่งของระบบคือ ต้องมีโมเมนตัมเชิงมุมรวม และ โมเมนตัมเชิงมุมในแนวแกนอันหนึ่ง (ในที่นี้หมายถึงแกน z) ค่าแน่นอนอีกด้วย คุณสมบัติอันนี้ เราสามารถพิสูจน์ได้โดยพิจารณาจากระบบที่ประกอบด้วยหนึ่งอิเล็กตรอน แต่ก่อนพิสูจน์ ควรรู้จักรูปแบบต่างๆ ของโอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมเสียก่อนดังนี้

ให้ L_x, L_y, L_z เป็นโมเมนตัมเชิงมุมในแนวแกน x, y, z ตามลำดับ สัญลักษณ์ $\hat{L}_x, \hat{L}_y, \hat{L}_z$ จะใช้แทนโอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมเหล่านี้ และ P แทนโมเมนตัมเชิงเส้น จากกลศาสตร์แบบฉบับจะได้ว่า

$$L_x = y P_z - z P_y \quad \dots \quad (3.1 a)$$

$$L_y = z P_x - x P_z \quad \dots \quad (3.1 b)$$

$$L_z = x P_y - y P_x \quad \dots \quad (3.1 c)$$

ซึ่งในแง่กลศาสตร์ของคลื่น เราแทนโอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงเส้นด้วย $\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial q_i}$ โดย q_i หมายถึง พิกัด สมการ (3.1 a), (3.1 b), (3.1 c) จึงเขียนใหม่ได้ว่า

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{i} \left(y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y} \right) \quad \dots \quad (3.2 a)$$

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} \left(z \frac{\partial}{\partial x} - x \frac{\partial}{\partial z} \right) \quad \dots \quad (3.2 b)$$

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right) \quad \dots \quad (3.2 c)$$

สำหรับโมเมนตัมเชิงมุมรวม (L) จะเขียนแทนด้วยเวกเตอร์ได้ว่า

$$L = L_x \bar{i} + L_y \bar{j} + L_z \bar{k} \quad \dots \quad (3.3)$$

โดยมีขนาดของเวกเตอร์ยกกำลังสองเป็น

$$\hat{L}^2 = \hat{L} \cdot \hat{L} = \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + \hat{L}_z^2 \quad \dots\dots\dots (3.4)$$

จะเห็นว่าสมการ (3.3) และ (3.4) ยังอยู่ในรูปพิกัดคาร์ทีเซียน เราสามารถเปลี่ยนให้เป็นพิกัดเชิงขั้วทรงกลมได้โดยอาศัยความสัมพันธ์ระหว่างพิกัดทั้งสองดังที่เคยกล่าวมาแล้ว คือ

$$\begin{aligned} x &= r \sin\theta \cos\varphi & ; \quad \cos\theta &= z / (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} \\ y &= r \sin\theta \sin\varphi & ; \quad r^2 &= x^2 + y^2 + z^2 \\ z &= r \cos\theta & ; \quad \tan\varphi &= y/x \end{aligned}$$

ตัวอย่างเช่น

$$\begin{aligned} \hat{L}_z &= \frac{\hbar}{i} \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right) \\ &= \frac{\hbar}{i} \left[r \sin\theta \cos\varphi \left(\frac{\partial r}{\partial y} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial\theta}{\partial y} \frac{\partial}{\partial\theta} + \frac{\partial\varphi}{\partial y} \frac{\partial}{\partial\varphi} \right) \right. \\ &\quad \left. - r \sin\theta \sin\varphi \left(\frac{\partial r}{\partial x} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial\theta}{\partial x} \frac{\partial}{\partial\theta} + \frac{\partial\varphi}{\partial x} \frac{\partial}{\partial\varphi} \right) \right] \\ &= \frac{\hbar}{i} \left[r \sin\theta \cos\varphi \left(\sin\theta \sin\varphi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \sin\varphi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} + \frac{\cos\varphi}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial\varphi} \right) \right. \\ &\quad \left. - r \sin\theta \sin\varphi \left(\sin\theta \cos\varphi \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\cos\theta \cos\varphi}{r} \frac{\partial}{\partial\theta} + \frac{\sin\varphi}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial\varphi} \right) \right] \\ &= \frac{\hbar}{i} \left[(\cos^2\varphi + \sin^2\varphi) \frac{\partial}{\partial\varphi} \right] \\ &= \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial\varphi} \end{aligned}$$

โอเปอเรเตอร์ \hat{L}_x และ \hat{L}_y ก็สามารถเปลี่ยนได้ในทำนองเดียวกัน ผลที่ได้ทั้งหมดจะเป็นดังนี้

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{i} \left(-\sin\varphi \frac{\partial}{\partial\theta} - \cot\theta \cos\varphi \frac{\partial}{\partial\varphi} \right) \quad \dots\dots\dots (3.5 a)$$

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} \left(\cos \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \sin \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \dots \dots \dots (3.5 b)$$

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi} \dots \dots \dots (3.5 c)$$

และโอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมรวมยกกำลังสองตามสมการ (3.4) จะกลายเป็น

$$\hat{L}^2 = -\hbar^2 \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right] \dots \dots \dots (3.6)$$

หลังจากที่ได้รู้จักรูปแบบโอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมเหล่านี้แล้ว ต่อไปเราจะเริ่มทำการพิสูจน์ โดยเริ่มต้นจากสมการคลื่นที่สามารถแยกตัวแปรได้ในพิกัดเชิงขั้ว และยังคงถือว่าพลังงานค้ำยของระบบขึ้นอยู่กับตัวแปร r เพียงอย่างเดียว ดังนั้น สมการคลื่นในลักษณะเช่นนี้ เราอาจเขียนแทนได้ว่า

$$\psi_{lmn}(\theta, \varphi, r) = \Theta_{lm}(\theta) \Phi_m(\varphi) R_{nl}(r) \dots \dots \dots (3.7)$$

โดย $\Theta_{lm}(\theta) \Phi_m(\varphi)$ เป็นฟังก์ชันที่เราเรียกว่า **surface harmonic wave function** มีค่าต่างๆ ตามตัวอย่างในตาราง 1.6 เราให้ฟังก์ชัน $\Theta_{lm}(\theta) \Phi_m(\varphi)$ นี้แยกมาจากฟังก์ชัน $S(\theta, \varphi)$ ดังนั้น

$$S(\theta, \varphi) = \Theta_{lm}(\theta) \Phi_m(\varphi) \dots \dots \dots (3.8)$$

จากสมการ (1.23) ในบทที่ 1 ถ้าแทนค่า β ด้วย $l(l+1)$ และ $-m^2$ ด้วย $\frac{1}{\Phi} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \varphi^2}$ จะได้ว่า

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial \Theta}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\Phi} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \varphi^2} \frac{\Theta}{\sin^2 \theta} = -l(l+1) \Theta \dots \dots \dots (3.9)$$

ขั้นต่อไปนี้จะเปลี่ยนฟังก์ชัน Θ และ Φ ในสมการ (3.9) ให้อยู่ในรูปฟังก์ชัน $S(\theta, \varphi)$ โดยดิฟเฟอเรนเชียล ฟังก์ชัน $S(\theta, \varphi)$ ในสมการ (3.8) ตาม θ ได้ผลดังนี้

$$\frac{\partial S}{\partial \theta} = \Phi \frac{\partial \Theta}{\partial \theta}$$

นั่นคือ $\frac{\partial \Theta}{\partial \theta} = \frac{1}{\Phi} \frac{\partial S}{\partial \theta} \dots \dots \dots (3.10)$

ในทำนองเดียวกัน ถ้า ดิฟเฟอเรนเชียล ตามตัว φ จะได้ว่า

$$\frac{\partial S}{\partial \varphi} = \Theta \frac{\partial \Phi}{\partial \varphi}, \quad \frac{\partial^2 S}{\partial \varphi^2} = \Theta \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \varphi^2}$$

นั่นคือ $\frac{\partial^2 \Phi}{\partial \varphi^2} = \frac{1}{\Theta} \frac{\partial^2 S}{\partial \varphi^2}$ (3.11)

นำสมการ (3.10) และ (3.11) แทนลงใน (3.9) แล้วคูณตลอดด้วย Φ ผลที่ได้ คือ

$$\left\{ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial S}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 S}{\partial \varphi^2} \right\} = -l(l+1) S \quad \dots\dots (3.12)$$

แล้วคูณตลอดอีกครั้งด้วย $-\hbar^2$ จะได้

$$-\hbar^2 \left\{ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right\} S = l(l+1) \hbar^2 S \quad \dots\dots (3.13)$$

เห็นได้ว่าพจน์ในวงเล็บ $\{ \}$ ที่คูณอยู่กับค่า $-\hbar^2$ ทางซ้ายมือของสมการ (3.13) ก็คือ โอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมรวมยกกำลังสองตามสมการ (3.6) นั่นเอง ดังนั้นสมการ (3.13) เราจะเขียนใหม่ได้ว่า

$$\hat{L}^2 \psi_{lmn} = l(l+1) \hbar^2 \psi_{lmn} \quad \dots\dots (3.14)$$

โดย $\psi_{lmn} = S(\theta, \varphi) \cdot R(r)$ และที่เราสามารถเขียน ψ_{lmn} แทน S ได้เพราะโอเปอเรเตอร์ \hat{L}^2 ไม่มีผลต่อฟังก์ชัน $R(r)$ (ถือว่าฟังก์ชัน $R(r)$ เป็นค่าคงที่สำหรับโอเปอเรเตอร์ \hat{L}^2) สมการ (3.14) มีความหมายว่า ที่สภาวะนิ่งอันหนึ่งของระบบซึ่งแทนด้วยฟังก์ชันคลื่น ψ_{lmn} จะมีค่าแน่นอนของโมเมนตัมเชิงมุมรวมยกกำลังสอง (L^2) อยู่ค่าหนึ่ง ค่าแน่นอนนั้นคือ $l(l+1)\hbar^2$ ซึ่งเขียนเป็นสมการได้ว่า

$$\left. \begin{aligned} L^2 &= l(l+1) \hbar^2 \\ L &= \sqrt{l(l+1)} \hbar, \end{aligned} \right\} l = 0, 1, 2, \dots, n-1 \quad \dots\dots (3.15)$$

คราวนี้ถ้าพิจารณาสมการ (1.21) โดยการคูณ $-\hbar^2$ เข้าไปเช่นกัน ผลที่ได้จะเป็น

$$-\hbar^2 \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \varphi^2} = m^2 \hbar^2 \Phi \quad \dots\dots (3.16)$$

และยกกำลังสองสมการ (3.5 c) ;

$$\hat{L}_z^2 = -\hbar^2 \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

ดังนั้นสมการ (3.16) จะเขียนใหม่ได้ว่า

$$\hat{L}_z^2 \psi_{lmn} = m^2 \hbar^2 \psi_{lmn} \quad \dots \quad (3.17)$$

สมการ (3.17) มีความหมายว่า ที่สถานะหนึ่งอันหนึ่งของระบบซึ่งแทนด้วยฟังก์ชันคลื่น ψ_{lmn} จะมีค่าแน่นอนของโมเมนตัมเชิงมุมตามแกน z ยกกำลังสอง (L_z^2) อยู่ค่าหนึ่ง ค่าแน่นอนนั้นคือ $m^2 \hbar^2$ ซึ่งเขียนเป็นสมการได้ว่า

$$\text{หรือ} \quad \left. \begin{aligned} L_z^2 &= m^2 \hbar^2 \\ L_z &= m \hbar, \end{aligned} \right\} m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm l \quad \dots \quad (3.18)$$

โดยสรุปแล้ว ถ้าเราดำเนินการ (operate) ฟังก์ชันคลื่น ψ_{nlm} ด้วยโอเปอเรเตอร์ต่างกัน ค่าเจาะจง (eigenvalue) ที่ได้ก็ต่างกันด้วย ดังที่รวบรวมไว้ในตาราง 3.1

ตาราง 3.1

โอเปอเรเตอร์	ค่าเจาะจง
\hat{H}	$-\frac{1}{2} \frac{mZ^2 e^4}{n^2 \hbar^2}$
\hat{L}^2	$l(l+1) \hbar^2$
\hat{L}_z^2	$m^2 \hbar^2$

นอกจากคุณสมบัติดังที่กล่าวแล้ว โมเมนตัมเชิงมุมของออร์บิทัลยังมีคุณสมบัติอย่างอื่นอีก คือ

$$[\hat{L}^2, \hat{L}_x] = [\hat{L}^2, \hat{L}_y] = [\hat{L}^2, \hat{L}_z] = 0 \quad \dots \quad (3.19)$$

$$[\hat{L}_x, \hat{L}_y] = \hat{L}_x \cdot \hat{L}_y - \hat{L}_y \cdot \hat{L}_x = -\frac{\hbar}{i} \hat{L}_z \quad \dots\dots\dots (3.20 \text{ a})$$

$$[\hat{L}_y, \hat{L}_z] = \hat{L}_y \cdot \hat{L}_z - \hat{L}_z \cdot \hat{L}_y = -\frac{\hbar}{i} \hat{L}_x \quad \dots\dots\dots (3.20 \text{ b})$$

$$[\hat{L}_z, \hat{L}_x] = \hat{L}_z \cdot \hat{L}_x - \hat{L}_x \cdot \hat{L}_z = -\frac{\hbar}{i} \hat{L}_y \quad \dots\dots\dots (3.20 \text{ c})$$

สมการ (3.19) และ (3.20) หมายความว่า \hat{L}^2 commute กับโอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมตามแนวแกนแต่ละแกน แต่โอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมตามแนวแกนแต่ละแกนจะไม่ commute ซึ่งกันและกัน

ต่อไปถ้าเรานำ \hat{L}_x และ \hat{L}_y มารวมกันแบบ $\hat{L}_x \pm i\hat{L}_y$ ผลที่ได้จะกลายเป็นโอเปอเรเตอร์ตัวใหม่ที่มีสมการเป็น

$$\hat{L}_x \pm i\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} e^{+i\varphi} \left(\pm i \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \quad \dots\dots\dots (3.21)$$

โอเปอเรเตอร์ตามสมการ (3.21) นี้มีผลสำคัญยิ่งต่อฟังก์ชัน $S_{l,m}(\theta, \varphi)$ กล่าวคือ

$$(\hat{L}_x + i\hat{L}_y) S_{l,m} = \hbar [l(l+1) - m(m+1)] S_{l,m+1} \quad \dots\dots\dots (3.22)$$

$$(\hat{L}_x - i\hat{L}_y) S_{l,m} = \hbar [l(l+1) - m(m-1)] S_{l,m-1} \quad \dots\dots\dots (3.23)$$

จะเห็นว่าโอเปอเรเตอร์ $(\hat{L}_x + i\hat{L}_y)$ ทำให้ฟังก์ชัน $S_{l,m}$ มีค่าเจาะจงของ \hat{L}_z สูงขึ้น ในขณะที่โอเปอเรเตอร์ $(\hat{L}_x - i\hat{L}_y)$ ทำให้ฟังก์ชัน $S_{l,m}$ มีค่าเจาะจงของ \hat{L}_z ต่ำลง แต่ค่าเจาะจงของ \hat{L}^2 ในทั้งสองกรณีไม่เปลี่ยนแปลง และยังพบว่า ถ้า $m = l$ จะทำให้

$$(\hat{L}_x + i\hat{L}_y) S_{l,m} = 0$$

สำหรับระบบที่มีอิเล็กตรอนมากกว่าหนึ่งตัว เช่น มี 2 อิเล็กตรอน เราสามารถทำโมเมนตัมเชิงมุมรวมทั้งหมดของระบบได้โดยนำของอิเล็กตรอนแต่ละตัวมาบวกกันแบบเวกเตอร์ กล่าวคือ

$$\hat{L}_T = \hat{L}(1) + \hat{L}(2) \quad \dots\dots\dots (3.24)$$

$$\hat{L}_T^2 = \hat{L}^2(1) + \hat{L}^2(2) + 2\hat{L}(1) \cdot \hat{L}(2) \quad \dots\dots\dots (3.25)$$

โดย \hat{L}_T หมายถึง โอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมรวมทั้งหมด; $L(1)$, $L(2)$ หมายถึง โอเปอเรเตอร์ของโมเมนตัมเชิงมุมรวมของอิเล็กตรอน ตัวที่ 1 และ 2 ตามลำดับ

3.3 อิเล็กตรอนสปิน

นอกจากโมเมนตัมเชิงมุมของออร์บิทัลแล้ว อิเล็กตรอนยังมีโมเมนตัมเชิงมุมอีกชนิดหนึ่งที่เรียกว่า **spin angular momentum** หรือเรียกสั้น ๆ ว่า **สปิน (spin)*** ผู้ที่เรียกชื่อนี้เป็นคนแรกคือ S. Goudsmit และ G. Uhlenbeck ในปี 1925 ปีต่อมา (1926) ชโรดิงเจอร์ได้สร้างสมการคลื่นสำหรับระบบที่มีหนึ่งอิเล็กตรอน ซึ่งให้คำตอบ ฟังก์ชันคลื่น ที่ขึ้นอยู่กับเลขควานตัม 3 ตัว คือ ค่า n, l และ m แต่การระบุสถานะของอิเล็กตรอนด้วยฟังก์ชันคลื่นที่ขึ้นกับเลขควานตัมเพียง 3 ตัวดังกล่าวยังไม่เพียงพอเพราะใช้อธิบายปรากฏการณ์บางอย่างไม่ได้ เช่น ประสิทธิภาพซีมาน (Zeeman effect), การเกิดเส้นคู่ในสเปกตรัมของโซเดียมอะตอม เป็นต้น ปี 1928 P.A.M. Dirac นักฟิสิกส์ชาวอังกฤษจึงรวมแนวความคิดเกี่ยวกับเรื่อง อิเล็กตรอนสปิน ของ Goudsmit และ Uhlenbeck กับสมการคลื่นของชโรดิงเจอร์เข้าด้วยกันทำให้สามารถอธิบายระบบที่มีหนึ่งอิเล็กตรอนได้อย่างถูกต้องสมบูรณ์

การกำหนดค่าเกี่ยวกับ สปินของอิเล็กตรอน เราจะกำหนดในทำนองเดียวกับโมเมนตัมเชิงมุมของออร์บิทัล กล่าวคือ ให้

S	เป็น	spin angular momentum	รวมทั้งหมด
S_z	เป็น	spin angular momentum	ในแนวแกน z
s	เป็น	spin quantum number	
m_s	เป็น	spin-component quantum number	

เราจะเขียนสมการได้ว่า

$$S^2 = s(s+1)\hbar^2 \quad \text{หรือ} \quad S = \sqrt{s(s+1)}\hbar \quad \dots\dots\dots (3.26)$$

$$S_z = m_s\hbar, \quad m_s = -s, -s+1, \dots\dots\dots, +s \quad \dots\dots\dots (3.27)$$

อย่างไรก็ตาม ที่แตกต่างไปจากโมเมนตัมเชิงมุมของออร์บิทัล คือ เราพบว่าสำหรับอนุภาคมูลฐานทุกตัว เช่น อิเล็กตรอน โปรตอน นิวตรอน จะมีค่า s ได้เพียงค่าเดียวเท่านั้น คือ $s = \frac{1}{2}$ ดังนั้นสมการ (3.26) จะกลายเป็น

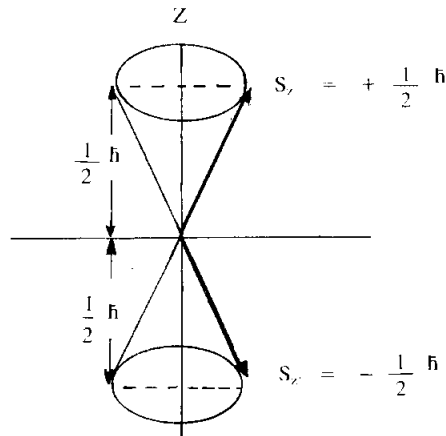
$$S^2 = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \hbar^2 = \frac{3}{4} \hbar^2$$

* ในแง่กลศาสตร์แบบฉบับอาจกล่าวได้ว่า โมเมนตัมเชิงมุมชนิดนี้เกิดจากการหมุนของอิเล็กตรอนรอบแกนของมันเอง

และค่า m_s จะมีได้เพียง 2 ค่า คือ $m_s = +\frac{1}{2}$ และ $m_s = -\frac{1}{2}$ เพราะฉะนั้น

$$S_z = \pm \frac{1}{2} \hbar$$

นั่นคือ ทิศทางการสปินของอิเล็กตรอนมีได้ 2 แบบเท่านั้น (ตามค่า m_s) ดังแสดงในรูป (ทิศทางของเวกเตอร์ S_z นั้นเอง)



ซึ่งเราใช้สัญลักษณ์ \uparrow แทนสถานะที่ $m_s = +\frac{1}{2}$

\downarrow แทนสถานะที่ $m_s = -\frac{1}{2}$

จากการที่อิเล็กตรอนมีสถานะสปินที่เป็นไปได้ 2 แบบตามค่า m_s ดังกล่าวแล้ว การระบุสถานะของอิเล็กตรอนด้วยฟังก์ชันคลื่นที่สมบูรณ์ จึงจำเป็นต้องระบุสถานะสปินด้วย โดยจะกำหนดให้ $\alpha(\omega)$ และ $\beta(\omega)$ เป็น ฟังก์ชันคลื่นสปิน (spin wave function) สำหรับค่า $m_s = +\frac{1}{2}$ และ $-\frac{1}{2}$ ตามลำดับ ค่า ω ในวงเล็บหมายถึงตัวแปรที่เกี่ยวข้องกับสปินเพียงอย่างเดียว (ตัวแปร ω นี้เป็นค่าทางทฤษฎีเท่านั้น เพราะจนถึงบัดนี้ ข้อมูลเกี่ยวกับโครงสร้างภายในของอิเล็กตรอนยังมีน้อยมาก) ฟังก์ชันทั้งสองนี้เป็นฟังก์ชันที่นอร์มัลไลซ์ และ ออร์โธโกนัลซึ่งกันและกัน นั่นคือต้องเป็นไปตามสมการ

$$\int \alpha^2(\omega) d\tau = 1 \quad \dots\dots\dots (3.28a)$$

$$\int \beta^2(\omega) d\tau = 1 \quad \dots\dots\dots (3.28b)$$

$$\int \alpha(\omega) \beta(\omega) d\tau = 0 \quad \dots\dots\dots (3.28c)$$

ดังนั้น ฟังก์ชันคลื่นที่แทนระบบหนึ่งอิเล็กตรอนจะต้องเป็นฟังก์ชันที่มี 4 พิกัด ประกอบด้วย พิกัด เกี่ยวกับตำแหน่ง 3 ค่า (เช่น x, y, z .) และ พิกัดเกี่ยวกับสปินอีก 1 ค่า (ω) ซึ่งเขียนแทนได้ว่า

$$\psi(x, y, z) \propto \alpha(\omega) \text{ เป็นฟังก์ชันคลื่น สำหรับ } m_s = +\frac{1}{2}$$

$$\psi(x, y, z) \propto \beta(\omega) \text{ เป็นฟังก์ชันคลื่น สำหรับ } m_s = -\frac{1}{2}$$

โดย $\psi(x, y, z)$ เป็น ฟังก์ชันคลื่นที่ได้จากการแก้สมการคลื่นของชโรดิงเงอร์ เช่น ฟังก์ชันคลื่นสำหรับไฮโดรเจนอะตอมในสภาวะปกติ จะเขียนได้เป็น 2 ฟังก์ชันที่มีพลังงานเท่ากัน* คือ ψ_α และ ψ_β โดย $\psi = (\pi a_0^3)^{-1/2} e^{-r/a_0}$ ฟังก์ชันคลื่นสำหรับระบบหนึ่งอิเล็กตรอนที่เขียนรวมฟังก์ชันคลื่นสปินเข้าไปด้วย (เช่น ψ_α หรือ ψ_β) นี้ เราเรียกว่า **สปินออร์บิทัล (spin-orbital)**

3.4 อนุภาคเอกลักษณ์และหลักจำกัดจำเพาะของพอลี

อนุภาคเอกลักษณ์ หมายถึงอนุภาคที่มีคุณสมบัติเหมือนกันทุกประการ เราไม่สามารถทำการวัดคุณสมบัติของมันด้วยวิธีทางกายภาพใดๆ เพื่อบอกความแตกต่างระหว่างตัวมันกับอนุภาคตัวอื่นได้ อิเล็กตรอนถือว่าเป็น อนุภาคเอกลักษณ์ เพราะมีคุณสมบัติที่เหมือนกันทุกประการสำหรับอิเล็กตรอนทุกตัว เช่น พลังงานศักย์ระหว่างอิเล็กตรอนทุกตัวกับนิวเคลียสที่มีประจุ Ze ที่ระยะห่าง r มีค่าเท่ากับ $-Ze^2/r$ เหมือนกันหมด แรงผลักระหว่างอิเล็กตรอน 2 ตัวที่ห่างกันเป็นระยะ r มีค่า e^2/r เท่ากันหมด สำหรับอิเล็กตรอนทุกคู่ หรือ แรงกระทำระหว่างอิเล็กตรอนแต่ละตัวกับสนามแม่เหล็กภายนอกก็มีค่าเดียวกันหมด ดังนั้นเราไม่สามารถบอกความแตกต่างระหว่างอิเล็กตรอนแต่ละตัวได้

สำหรับฮีเลียมอะตอมซึ่งเป็นระบบที่มีอิเล็กตรอน 2 ตัว เราเรียกเป็นตัวที่ 1 กับตัวที่ 2 ไม่ได้หมายความว่า อิเล็กตรอนทั้งสองตัวนั้นไม่เหมือนกัน แต่ที่เราให้ตัวเลขกำกับเป็นตัวที่ 1 กับตัวที่ 2 ก็เพื่อความสะดวกในการแก้ปัญหาระบบแบบนี้

ปี 1925 Wolfgang Pauli ได้ตั้งทฤษฎีกลศาสตร์ควอนตัมพื้นฐานขึ้นจากทฤษฎีหนึ่ง เรียกว่า **หลักจำกัดจำเพาะของพอลี (Pauli Exclusion Principle)** เพื่อใช้อธิบายระบบที่มีอิเล็กตรอนมากกว่าหนึ่งตัว ทฤษฎีนี้ กล่าวเอาไว้หลายแบบ ซึ่งแต่ละแบบจะมีความหมายอย่างเดียวกัน ดังต่อไปนี้

* เราถือว่าการสปินของอิเล็กตรอนไม่มีผลต่อพลังงานของระบบที่มีหนึ่งอิเล็กตรอน

แบบที่ 1 กล่าวไว้ว่า “อิเล็กตรอนสองตัวจะมีเลขควานตัมเหมือนกันทุกตัวไม่ได้”
 ดังนั้นตามทฤษฎีของพอลี เราสามารถเขียนฟังก์ชันคลื่นของฮีเลียมอะตอมปกติได้ว่า

$$\psi_{He} (1, 2) = 1s\alpha (1) 1s\beta (2) \dots\dots\dots (3.29 a)$$

หรือ

$$\psi_{He} (2, 1) = 1s\alpha (2) 1s\beta (1) \dots\dots\dots (3.29 b)$$

อย่างไรก็ตาม แม้การเขียนฟังก์ชันคลื่น ตามสมการ (3.29) จะไม่ขัดต่อ หลักจำกัดจำเพาะของพอลี แต่ก็ยังไม่เป็นการถูกต้อง เพราะการเขียนในลักษณะดังกล่าว เช่น สมการ (3.29 a) จะเป็นการระบุลงไปว่าอิเล็กตรอนตัวที่ 1 อยู่ใน 1s ออร์บิทัลด้วย ฟังก์ชันสปิน $\alpha (m_s = \frac{1}{2})$ และอิเล็กตรอนตัวที่ 2 อยู่ในออร์บิทัลด้วย ฟังก์ชันสปิน $\beta (m_s = -\frac{1}{2})$ ซึ่งไม่ถูกต้อง เนื่องจากอิเล็กตรอนเป็น อนุภาคเอกลักษณ์ เรบอกไม่ได้ว่าตัวไหนมี $m_s = \frac{1}{2}$ และตัวไหนมี $m_s = -\frac{1}{2}$ ดังนั้นจึงต้องเขียนฟังก์ชันคลื่นในลักษณะใหม่โดยเราจะนำสมการ (3.29 a) กับ (3.29 b) มาบวก และ ลบกัน แล้วพิจารณาผลที่ได้ดังนี้คือ

$$\psi_{He} (1, 2) + \psi_{He} (2, 1) = 1s \alpha (1) 1s \beta (2) + 1s \alpha (2) 1s \beta (1) \dots\dots (3.30)$$

$$\psi_{He} (1, 2) - \psi_{He} (2, 1) = 1s \alpha (1) 1s \beta (2) - 1s \alpha (2) 1s \beta (1) \dots\dots (3.31)$$

จะเห็นว่าทั้งสมการ (3.30) และ (3.31) แสดงถึง ฟังก์ชันคลื่นของอิเล็กตรอน 2 ตัวที่ไม่สามารถบอกความแตกต่างได้ นั่นคือ บอกได้เพียงว่า อิเล็กตรอนตัวหนึ่งอยู่ใน 1s ออร์บิทัลด้วย ฟังก์ชันสปิน α และอีกตัวหนึ่งอยู่ใน 1s ออร์บิทัลด้วย ฟังก์ชันสปิน β แต่ไม่ทราบตัวไหนมีสปินแบบไหน

ต่อไปถ้าลองสลับตำแหน่ง 1 กับ 2 ในสมการ (3.30) จะได้ว่า

$$\psi_{He} (2, 1) + \psi_{He} (1, 2) = 1s \alpha (2) 1s \beta (1) + 1s \alpha (1) 1s \beta (2)$$

จะเห็นได้ว่าผลเหมือนเดิม (ได้ฟังก์ชันคลื่นเดิมคืนมา) เราจึงเรียกฟังก์ชันในสมการ (3.30) ว่า **สมมาตร (symmetric)** ต่อการสลับตำแหน่งของอิเล็กตรอน

ในทำนองเดียวกัน ถ้าลองสลับตำแหน่ง 1 กับ 2 ในสมการ (3.31) จะได้ว่า

$$\begin{aligned} \psi_{He} (2, 1) - \psi_{He} (1, 2) &= 1s \alpha (2) 1s \beta (1) - 1s \alpha (1) 1s \beta (2) \\ &= - [1s \alpha (1) 1s \beta (2) - 1s \alpha (2) 1s \beta (1)] \end{aligned}$$

ซึ่งได้ฟังก์ชันเดิมเช่นกัน แต่มีเครื่องหมายตรงกันข้าม ฟังก์ชันในสมการ (3.31) จึงเรียกว่า **ปฏิสมมาตร (antisymmetric)** ต่อการสลับตำแหน่งของอิเล็กตรอน

เพราะฉะนั้นทั้งฟังก์ชันในสมการ (3.30) และ (3.31) น่าจะแทนฟังก์ชันคลื่นของอิเล็กตรอนอะตอมปกติได้ แต่ในธรรมชาติ เรามีแต่อิเล็กตรอนอะตอมที่มีฟังก์ชันแบบปฏิสมมาตรเท่านั้น ดังนั้น ฟังก์ชันคลื่นที่ถูกต้องของอิเล็กตรอนอะตอมปกติ จึงเป็นสมการ (3.31) นั่นคือ

$$\psi(1, 2) = \frac{1}{\sqrt{2}} [1s_\alpha(1) 1s_\beta(2) - 1s_\alpha(2) 1s_\beta(1)] \dots \dots \dots (3.32)$$

โดยค่า $1/\sqrt{2}$ คือค่าคงที่ของการนอร์มัลไลซ์ ผลเช่นนี้ใช้ได้กับระบบที่มีอิเล็กตรอนหลายตัวอื่นๆ ด้วย ดังนั้น หลักจำกัดจำเพาะของพอลี อาจกล่าวใหม่ได้ว่า

แบบที่ 2 “ฟังก์ชันคลื่นรวมของระบบที่มีอิเล็กตรอนตั้งแต่ 2 ตัวขึ้นไปจะต้องปฏิสมมาตรต่อการสลับตำแหน่งของอิเล็กตรอน 2 ตัว ใดๆ”

สมการ (3.32) อาจเขียนใหม่ในรูป ตัวกำหนด (determinant) ได้ว่า

$$\psi(1, 2) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{vmatrix} 1s_\alpha(1) & 1s_\beta(1) \\ 1s_\alpha(2) & 1s_\beta(2) \end{vmatrix} \dots \dots \dots (3.33)$$

สมการ (3.33) เป็นอีกรูปแบบหนึ่งที่ใช้เขียนแทน ฟังก์ชันคลื่น สำหรับอิเล็กตรอนซึ่งคิดโดย J.C. Slater เราจึงเรียก ตัวกำหนด ในสมการ (3.33) ว่า **ตัวกำหนดสแลเตอร์ (Slater determinant)**

ต่อไปถ้าลองพิจารณาค่าของตัวกำหนดสแลเตอร์สำหรับอิเล็กตรอน 2 ตัวที่อยู่ในออร์บิทัลเดียวกัน และมีสปินเหมือนกัน เช่น $1s_\alpha$ จะเขียนได้ดังนี้

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{vmatrix} 1s_\alpha(1) & 1s_\alpha(1) \\ 1s_\alpha(2) & 1s_\alpha(2) \end{vmatrix} \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} [1s_\alpha(1) 1s_\alpha(2) - 1s_\alpha(1) 1s_\alpha(2)] = 0 \end{aligned}$$

จะเห็นว่าฟังก์ชันคลื่นมีค่าเป็นศูนย์ นั่นเป็นการแสดงให้เห็นว่า หลักจำกัดจำเพาะของพอลีแบบที่ 1 ยังคงใช้ได้อยู่ และมีความหมายเดียวกับแบบที่ 2

แบบที่ 3 “ฟังก์ชันคลื่นรวมของระบบเฟอร์มิออนเอกลักษณ์ (identical fermions) ต้องปฏิสมมาตรต่อการสลับพิภักทั้งหมดของอนุภาคใดๆ และ ฟังก์ชันคลื่นรวมของระบบโบซอนเอกลักษณ์ (identical bosons) ต้องสมมาตร ต่อการสลับแบบดังกล่าว”

เฟอร์มิออน หรือ อนุภาคเฟอร์มิ เป็นคำที่ได้มาจากชื่อ Enrico Fermi นักฟิสิกส์ชาวอเมริกัน ผลสมิตาเลียน หมายถึง อนุภาคที่มีค่า spin quantum number (s) เป็นเลขครึ่งจำนวนเต็ม

$(\frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{5}{2}, \dots)$ ส่วนโบซอน หรือ อนุภาคโบส-ไอสไตน์ เป็นค่าที่ได้จากชื่อ S.N.Bose นักฟิสิกส์ ชาวอินเดีย หมายถึงอนุภาคที่มีค่า s เป็นเลขจำนวนเต็ม (0, 1, 2,

อิเล็กตรอนมีค่า $s = \frac{1}{2}$ ดังนั้นจึงเป็นอนุภาคชนิดที่เรียกว่าเฟอร์มิออน ซึ่งฟังก์ชันคลื่นต้องปฏิสมมาตร ต่อ การสลับตำแหน่งของอิเล็กตรอน 2 ตัวใดๆ เหมือนกับแบบที่ 2 นั้นเอง

แบบฝึกหัดบทที่ 3

- อิเล็กตรอนตัวหนึ่งมีเลขควานตัมหลักเท่ากับ 4 จงบอกค่าที่เป็นไปได้ทั้งหมดของ l , m และ m_l ของอิเล็กตรอนตัวนี้
- กำหนดให้
$$\hat{L}^2 = -\frac{\hbar^2}{4\pi^2} \left[\frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right]$$
 และ
$$\frac{1}{\Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} + \frac{\cos \theta}{\Theta \sin \theta} \frac{\partial \Theta}{\partial \theta} + \frac{1}{\Phi \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \phi^2} = -\beta$$
 จงพิสูจน์ว่า ค่าเฉลี่ยของโมเมนตัมเชิงมุมรวมของออร์บิทัลมีค่าเท่ากับ $(\sqrt{l(l+1)}\hbar)/2\pi$ แล้วหาค่าเฉลี่ยของโมเมนตัมเชิงมุมรวมของอิเล็กตรอนใน $3p_x$ ออร์บิทัล
- จงอธิบายคำว่า “อนุภาคเฟอร์มิ” และ “อนุภาคโบส-ไอน์สไตน์”
- เราทราบกันดีว่า ฟังก์ชันทั้ง 5 ฟังก์ชันที่เป็นไปได้สำหรับ d -อิเล็กตรอนตัวหนึ่งในสภาวะปกติ จะมีพลังงานเท่ากัน แต่เมื่ออยู่ในสนามแม่เหล็ก (B) ระดับพลังงานจะถูกแยกออกจากกันเป็น 5 ระดับตามค่าเลขควานตัมแมกเนติก
 - จงคำนวณหาค่าโมเมนตัมเชิงมุม (L) สำหรับอิเล็กตรอนตัวนี้
 - ถ้าให้สนามแม่เหล็กตั้งกล่าวอยู่ตามแนวแกน z จงเขียนเวกเตอร์แสดงขนาดและทิศทางของโมเมนตัมเชิงมุมในข้อ ก) พร้อมทั้งเขียนแผนภาพแสดงระดับพลังงานทั้ง 5 ที่แยกจากกันแล้ว
 - คำนวณค่าโมเมนต์แม่เหล็ก (μ_m) สำหรับ d -ออร์บิทัลและความถี่ลาร์เมอร์ (ν) ของ d -อิเล็กตรอนในสนามแม่เหล็กขนาด 1,000 เกาส์
- จงเขียนดีเทอร์มิแนนต์แบบสแลเตอร์สำหรับฮีเลียมอะตอม
- ถ้าคำตอบฟังก์ชันคลื่นรวมของฮีเลียมอะตอมปกติเป็นแบบ $1s \alpha (1) 1s \beta (2)$ อธิบายว่าคำตอบดังกล่าวนี้ ขัดแย้งกับหลักจำกัดจำเพาะของพอลีหรือไม่ว่า เพราะเหตุใด
- คำตอบในข้อ 6 เป็นคำตอบที่ถูกต้อง หรือไม่ว่า เพราะเหตุใด ถ้าไม่ถูกต้อง คำตอบที่แท้จริงควรเป็นอย่างไร จงอธิบาย
- จงเปลี่ยนโอเปอเรเตอร์ \hat{L}_x ในพิกัดคาร์ทีเซียนให้อยู่ในพิกัดเชิงขั้วทรงกลม
- จงแสดงให้เห็นว่า p ออร์บิทัล เป็น ไอเกนฟังก์ชันของโอเปอเรเตอร์ \hat{L}^2 ที่มีค่าคงที่ไอเกนเท่ากับ $+2\hbar^2$
- จงคำนวณหาขนาดของโมเมนตัมเชิงมุมของอิเล็กตรอนที่อยู่ในออร์บิทัลเหล่านี้ : $1s, 3s, 3d, 2p, 3p$ พร้อมทั้งบอกจำนวนบัปเชิงรัศมีและจำนวนบัปเชิงมุมของออร์บิทัลดังกล่าว



รอกิร์ต เอส มิลลิแกน เกิดในปี 1896 ได้รับปริญญาเอกทางเคมีฟิสิกส์จากมหาวิทยาลัยชิคาโกในปี 1921 และศึกษาต่อระดับหลังปริญญาเอกที่ชิคาโก ฮาร์วาร์ด และกอดดิงเกน แม้ว่ามิลลิแกน ไม่เคยทำการทดลองในห้องปฏิบัติการด้วยตัวเอง แต่เขาเชื่อว่าเขาเป็นคนที่อยู่กึ่งกลางระหว่างนักทดลองและนักทฤษฎี มิลลิแกน ได้รับรางวัลโนเบลสาขาเคมีในปี 1966